The second second second second

# CETED REFERENCE ]

## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number :

10-275246

(43)Date of publication of application: 13.10.1998

(51)Int.Cl.

G08T 15/00

G06T 11/00

Laboratoria de la constantina del constantina de la constantina de la constantina de la constantina del constantina de la constantina del constantina del

(21)Application number: 09-094426

(71)Applicant: INTEC:KK

(22)Date of filing:

.

(72)Inventor: YOSHIDA MIKIO

**AOKI KOSUKE** 

The second secon

## (54) THREE-DIMENSIONAL COMPUTER GRAPHIC SYSTEM

31.03.1997

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To simplify the data processing job that is needed for arranging the attendant objects on the main body surface of a three-dimensional shape according to a prescribed arranging method.

SOLUTION: The texture information including the arrangement information on the attendant objects included in the texture image data is stored in a texture information storage part 106 in order to obtain the shape data on the attendant objects which are adaptive to the three-dimensional shape of a main body based on the mapping information showing the correspondence between the main body surface of a three-dimensional shape and the texture image data, the three-dimensional shape information on the attendant objects and the arrangement information on the attendant objects. Then the arrangement information included in the texture information corresponding to the mapping information read at a mapping information reading part 103 is read at an attendant object

three-dimensional shape information reading part 107. A conversion part 105 converts the attendant object three-dimensional shape

information for arrangement of the attendant objects based on the mapping information and the arrangement information. Thus, the shape data on the attendant objects are obtained.

#### LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

05.01.2004

[Date of sending the examiner's decision of rejection] 06.03.2007

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

1/2

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

#### (19) 日本国特許庁 (JP)

## (12) 公開特許公報(A)

## (11)特許出願公開番号 特開平10-275246

(43)公開日 平成10年(1998)10月13日

(51) Int.Cl. <sup>6</sup>	識別記号	FΙ	
G06T 15/00		G06F 15/72	450A
11/00			3.5.0

#### 審査請求 未請求 請求項の数1 FD (全 12 頁)

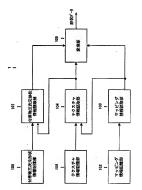
(21)出願番号	特顯平9-94426	(71)出願人 391021710
		株式会社インテック
(22)出願日 平成9年(1997)3月31日		富山県富山市牛島新町 5 番 5 号
		(72)発明者 吉田 美寸夫
		富山県富山市下新町 3 番23号 株式会社イ
		ンテック内
		(72)発明者 青木 功介
		富山県富山市下新町3番23号 株式会社イ
		ンテック内
		(74)代理人 弁理士 高野 昌俊
		いかいなべ ハモエ 同野 目収

(54) 【発明の名称】 三次元コンピュータグラフィックシステム

(57) 【要約】

【課題】 本体三次元形状の表面に付帯物を所定の配置 方法に従って配置するためのデータ処理作業を簡単にす ること。

【解決手段】 本体三次元形状の表面とテクスチャイメ ージデータとの対応を表すマッピング情報と付着物三次 元形状情報と1件物の配置階等に関する配置情報とに基 づいて本体三次元形状に適合した付帯物の形状データを 得るため、付析物配置に関する配置情報をアクスチャイ 情報と含めて成るアクスチャ情報をアクスチャ 情報記憶部6に格納しておき、マッピング情報認取部3 で読み取られたマッピング情報に対応するアクスチャ 情報に含まれる配質情報を付布の三次元形状態で で読み取る。変換部5でマッピング情報と配置情報とを 用いて付売物の配置のための変換処理を付布物三次元形 状情報に対けて行って形状データを得る。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 本体三次元形状の表面とテクスチャイメ ・ジデータとの対応を表すマッピング情線と付集物三次 元形状情報と付帯物の配慮情報に関する配虚情報とに基 づいて、前記本体三次元形状に付加すべき页痕の付番物 三次元形状の前記本体三次元形状の座標系における形状 データを得るための三次元コンピュータグラフィックシ ステムであって

前記マッピング情報を格納しておくためのマッピング情 報記憶部と、

前記付帯物三次元形状情報を格納しておくための付帯物三次元形状情報記憶部と、

付帯物の配置に関する配置情報を前記テクスチャイメー ジデータに含めて成るテクスチャ情報を格納しておくた めのテクスチャ情報記憶部と、

所要のマッピング情報を前記マッピング情報記憶部から 読み取るマッピング情報読取手段と、

該マッピング情報談取手限に応答し、該マッピング情報 総取手段で認み取られたマッピング情報と対応するテク スチャイメージデータのテクスチャ情報を前位テクスチャ情報記憶部から認み取るアクスチャ情報脱野手段と、 該アクスチャ情報説取手段とび答と、該デクスチャ情報 認取手段で認み取られたアクスチャ情報に対応する付帯 物三次元形状情報を前距付帯約三天形状情報記憶部か ら読み取ら付帯物三次元形状情報記憶部か

前配マッピング情報競取手段で誘み取られたマッピング 情報と前配アクスチャ情機般助手段で読み取られたテク スチャ情帯とに基づき、欧村市物三次元形状情報能取手 段で誘み取られた付帯物三次元形状情報を前配本体三次 元形状に適合した形状データに変換するための変換手段 とを備えたことを特徴とする三次元コンピュータグラフ ィックシステム。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分析】 本発明は、三次元形状の表面 にテクスチャイメージをマッピングし、リアルな物体を 再現するコンピュータグラフィックスの手法を利用し て、付着物の配置位置、方向(姿勢)、大きさ等の情報 をテクスチャイメージに含めることにより、テクスチャイ イメージをマッピングすることで付着物の配置を可能と した三次元コンピュータグラフィックシステムに関する ものである。

#### [0002]

【従来の技術】従来の三次元コンピュータグラフィック システムにおいて、地形や遠路等の土木建築構造物等の 本体三次元形状のデータに対して、鉄準、遺路標識、橋 梁、家屋等の連集物、街路荷等の植物の加き付借物の配 個のためのデータを付加するには、配置対象となる本体 三次元形状の表面での付帯物の三次元位置を取得する必 要があり、配置位置の決定は使用者に委ねられている。 さらに、本体三次元形状の表面の三次元位置を取得した としても、そこにおける付帯物が適正な方向 (姿勢)、 大きさとなるように付帯物の三次元形状データを変換す る必要が生じる。

#### [0003]

【発明が解決しようとする課題】このように、付帯物の 配置のための作業は多くの工数を必要とするので、本体 三次元形状に対して配置しようとする付帯物が多数存在 する場合には、使用者の作業量が増大し、作業コストの 上昇をもたらすという問題をやころ。

【0004】また、配置する付無物によっては、本体工 灰元形状に対する位置や方向(姿勢)等が予め定まって いる場合がある。例えば、退路に付着する道路構職につ いて言えば、日本では道路の左側を進行する場合に標底 の表となる面が見えるように設備されなければならな い。このような場合、付着物を配置するに際し、その位 原や方向(姿勢)についても配慮さればならず、使用者 にとってより一無負担が大きくなるという関係も生じ

○ (10065] 本発明の目的は、本体三次元形状の表面に 付帯する三次元付帯物を所定の配置方法に従って配置す る場合に、付帯物の配置のためのデータ処理作業を簡単 にすることができるようにした三次元コンピュータグラ フィッタンステムを提供することにある。

#### [0006]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決するため の本発明の特徴は、本体三次元形状の表面とテクスチャ イメージデータとの対応を表すマッピング情報と付書物 三次元形状情報と付帯物の配置情報に関する配置情報と に基づいて、前記本体三次元形状に付加すべき所要の付 帯物三次元形状の前記本体三次元形状の座標系における 形状データを得るための三次元コンピュータグラフィッ クシステムであって、前記マッピング情報を格納してお くためのマッピング情報記憶部と、前記付帯物三次元形 状情報を格納しておくための付帯物三次元形状情報記憶 部と、付帯物の配置に関する配置情報を前記テクスチャ イメージデータに含めて成るテクスチャ情報を終納して おくためのテクスチャ情報記憶部と、所要のマッピング 情報を前記マッピング情報記憶部から読み取るマッピン グ情報読取手段と、該マッピング情報読取手段に応答 し、該マッピング情報読取手段で読み取られたマッピン グ情報に対応するテクスチャイメージデータのテクスチ ャ情報を前記テクスチャ情報記憶部から読み取るテクス チャ情報読取手段と、該テクスチャ情報読取手段に応答 し、該テクスチャ情報読取手段で読み取られたテクスチ ャ情報に対応する付帯物三次元形状情報を前記付帯物三 次元形状情報記憶部から読み取る付荷物三次元形状情報 読取手段と、前記マッピング情報読取手段で読み取られ たマッピング情報と前記テクスチャ情報読取手段で読み 取られたテクスチャ情報とに基づき、該付帯物三次元形

状情報読取手段で読み取られた付帯物三次元形状情報を 前記本体三次元形状に適合した形状データに変換するた めの変換手段とを備えて成る点にある。

[0007] テクスチャ情報配憶部には、付帯物の配置に関する配置情報、例えば、三次元物体である付帯物の位置、方向(姿勢)、大きさに関する情報が、テクスチャイメージデータに含まれて成るテクスチャ情報としてから格納されている。一方、本体三次元形状とテクスチャイメージデータとの対応顕体がマッピン/情報として記憶手段内に格納されている。 万要のマッピン/情報かり表別の手段によって二記所要のマッピン/情報歌歌手段によって記憶手段から読み取られると、テクスチャ情報歌取手段によって二記所要のマッピン/情報に対応するテクスチャイメージデータのテクスチャ情報が、テクスチャ情報歌事手段によってテクスチャ情報記憶部から読み取られる。付着物三次元形状情報を駆り手段に応答して所要の中様物生。大声形状情報を配慮するというでは、

【0008】このようにして、本体三次元形状の表面に 貼るベきテクスティイメージがマッピング情報として選 収されることにより、そこに付加すべき付番物三次元形 状情報と、その配置情報とか自動的に選択される。変換 都では、マッピング情報とテクスチャ情報とに基づき、 付春物三次元形状情報が本体三次元形状に過合した形状 データに零巻もれる。

#### [0009]

【発明の実施の形態】以下、図面を参照して本発明の実 施の形態の一例につき詳細に説明する。図1は本発明に よる三次元コンピュータグラフィックシステムの実施の 形態の一例を示す概略構成プロック図である。三次元コ ンピュータグラフィックシステム1は、マッピング対象 である本体三次元形状の表面に貼るテクスチャイメージ のマッピングを定義するマッピング情報を格納しておく ためのマッピング情報記憶部102を有している。した がって、マッピング情報記憶部102には、本体三次元 形状を示す三次元形状データが含まれている。103 は、マッピング情報記憶部102から所要のマッピング 情報を読み取るためのマッピング情報読取部であり、マ ッピング情報読取部103からは本体三次元形状の表面 とテクスチャイメージの対応等に関する情報であるマッ ピング情報が出力され、テクスチャ情報読取部104と 変換部105とに入力される。

【0010】テクスチャ情報感取第104比、付搭物の 配置に関する配置情報を上記テクスチャイメージデータ に含めて成るテクスチャ情報を格納しておくためのテク スチャ情報配情第106から、マッピング情報に基づ ま、必要なテクスチャ情報を読み取る。テクスチャ情報 読取第104で読み取らまたテクスチャ情報 三次元形状情報度取第107と変換第105とに入力さ れる。

【0011】108は付帯物三次元形状情報記憶部であ

9、ここには、本体三次元形状に付加すべき複数の付番 物の三次元形状を示すデータが付着物三次元形状情報と して格納されている。付着物三次元形状情報と既第10 7は、テクステャ情報歌歌第104によって膨み取られ、 たテクスティ情報配車が104によって膨み取られ、 たテクスティ情報に基づき、必要な付着物三次元形状情報 報を付着物三次元形状情報配慮第108から読み取り、 ここで読み取られた付着物三次元形状情報に変換第10 5に入力される。

【0012】 変換第105では、付番物三次元形状情報 を、マッピング情報とテクスチャ情報とに基づいて、本 体三次元形をに適合した形状データに変換する。すなわ ち、テクスチャ情様に含まれている付帯物の配置性の デクスチャイメージに対する問題方向(変勢)、デクス チャイメージに対する付帯物の大きさ、及び配置すべき 付帯物の形状情報とテクステャイメージを木体三次元形 状の裏面にマッピングする情報とから、代帯を適切な 位置、方向(姿勢)、大きさで本体三次元形状の表面上 に配置できるようにするための本体三次元形状に適合し た形状データが得られる。

【0013】 このようにして、三次元形状で表現される 付帯物についての配置情報を含むデクスチャイメージ情 報を本体三次元形状の表面にマッピングすることによ り、付帯物の配置を容易に行うことができる。

【0014】なお、図1では、マッピング情報配館第1 02、テクスチャ情報配館第106、付荷物三次元形状 情報配館第108をそれぞ孔地立した3つの監備割とし て示したが、実際には、単一の配館装置内の所定の配館 領域に各情報を格納する構成としてもよいことは勿論で あり、必ずしも、3つの独立した配館手段を必要とする 趣旨ではない。

【0015】 次に、図2を参照して、本発明による三次 元コンピュータグラフィックシステムのより具体的な実 高の形態について説明する。なは、図2に示した三次元 コンピュータグラフィックシステム10において、マッ ピング情報定憶第2、テクスチャ情報配憶部6、付帯ッ ビング情報定憶第102、テクスチャ情報配憶部10 6、付帯物三次元形状情報配億部108と同一の構成で あるから、ここではそれらの説明を重複して行うことを る齢する。

【0016】マッピング情報説取部3から出力されたマッピング情報は第1デーク処理部11に入力され、ここで本件三矢元款状とテクスチャイメージとの整線対応関係を定義する座標マッピング情報511と、付帯物配置情報を含むテクスチャイメージ情報を観測するための職別子59に水客し、テクステャ情報記憶では一般別子59に水客し、テクスティ情報記憶でから強別子59に水客し、テクスティー情報記憶である。テクスチャイ情報記憶である。テクスティー情報記憶である。テクスティー情報記憶である。テクスティー情報記憶である。テクスティー情報記憶である。テクスティー情報記憶である。テクスティー情報記憶である。

情報52は第2データ処理部12に入力され、ここで、 付帯物三次元形状情報を識別するための職別子58と、 付帯物の方向(姿勢)と大きさとを示す代帯物形状変形 情報510と、付帯物のテクスチャイメージ上の二次元 座標、すなわちテクスチャ屋標系での付帯物の位置を示 す代静物位階積線53とが年度表

【0017】付帯物三次元形状情報読取部7は、識別子 88に対応する付帯物三次元形状情報を付帯物三次元形 状情報記憶部8から読み取り、付帯物三次元形状情報読 販部7からは識別子88に対応する付帯物三次元形状情 報81が出力される。

【0018】 於に、変染術5 について説明する。 配屋位 産生成部 13 は、第 2 デーク処理部 12 から出力される 付帯物位置情報 5 3 と第 1 デーク処理部 11 から出力さ れる座標マッピング情報 5 1 とから、テクスチャ座標 第 5 を発幅以上出力する。これは、マッピン グ情報に発うテクスチャイメージ情報の本体三次元形状 への貼り付けによると、その面への付着物の付加が生じ ない場合 (発聞のとき) があるからである。

v. z)を求めるため、摩標変換部15が設けられてい

【0020】突熱部5は、さらに、付作物三次元形状情報 S1を、第2データ処理部12から出力される付借物形 大変形情報 S1のと変換マトリックス生成部14から出力される付得物形 大変形情報 S10と変換マトリックス生成部14から出力される産機マトリックスを成事によって持合いた 座標変換部15から出力される三次元付帯物配置座標 (ワールド座標系) S6(x,y,z)に 配置するための形状変換部15から出力される三次元付帯物配置座標 (ワールド座標系) S6(x,y,z)に 形域で表別で変換が形状情報 S7は、後に三次元コンピュータグラフィックスによる可想に呼に参照であるよりに格等理する形状情報 S7は、後に三次元コンピュータグラフィックスによる可想に呼に参照であるよりに格等理する形状情管理部17で管理される情報は、可視 C装置 18に入力される、形状情報で関係が行われる。形状情報で関係と影響である。

【0021】次に、三次元コンピュータグラフィックシ ステム10において、テクスチャイメージデータを三次 元形状にマッピングする情報から、そのテクスチャイメ ージデータに含まれる付帯参配置情報によって参照され る付帯物を適切な位置、方向(姿勢)、大きさで、適宜 の行機にママンドにより可視化する目的で管理できるよ うにする部分の処理動作について説明する。

【0022】失ず、マッピング情報配憶部2に格納されている本体二次元形状の表面とテクスチャイメージの対策3のようスチャイメージの対策3で読み取られる。そして、第1データ処理部11において、マッピング情報施改務3で読み取られたマッピング情報を決め表面とテクスチャイメージとの対応関係を示す座標マッピング情報811とテクスチャ情報を護別するための職別子S9とが生成される。

【0023】テクスチャ情報読取部4では、テクスチャ情報ご整部とに格納されているテクスチャ情報のうち膜別子3を比較が1000元をラクスチャ情報のありた。テクスチャ情報には、付帯物配度情報とテクスチャイメージデータとか含まれており、デクスチャ情報観聴器4からは職別子S9に対応するテクスチャ情報を認めまる。そして、第2データ処理第12において、このテクスチャ情報52から付帯物形状情報を観別するための職別子S8、付帯物形状変形情報512において、このテクスチャ情報52から付帯物形状情報を観別するための職別子S8、付帯物形状変形情報512において、

【0024】付帯物三次元形状情報膨取部7は、付帯物 三次元形状情報配億部8に格納されている付帯物三次元 形状情報のうち購別F38に対応する付帯物三次元形状 情報のうち購別F38に対応する付帯物三次元形状 情報 (三角形パッチ 難) S1として出力する。

【0025] 配置位置生成第13では、付帯物位置情報 33と監構マッピング情報511とから、本体三次元形 状の表面上の点に対応するテクスチャ歴順系での二次元 付帯物配度観834(u,v)を撃倒以上生成する。そ して、変換マトリックス生成部14において、座線マッ ピング情報511に基づき、テクスチャ歴版(u,v) を三次元起様(x,y,z)に変換するための情報であ る変換マトリックス55が生成される。

【0026】座標変換部15では、テクスチャ座標系で の二次元付帯物配置座標S4(u,v)が、変換マトリ ックスS5を用いて本体三次元形状の表面上の点を示す ワールド座標系での三次元付帯物配置座標S6(x, y,z)に変換される。三次元付帯物配置座標S6

(x, y, z) は、マッピングの仕方に応じて1つの付 帯物に対して零個以上変換出力される。

【0027】形状変換部16では、付帯物三次元形状情報 線 (三角形パッチ群) S1が、付帯物形状変形情報 S1 0とテクスチャ座標 (u, v) を三次元座標 (x, y, z) に変換するための情報である変換マトリックス S5 とによって決定される方向(姿勢)と大きさを持つ形状 に変形されると共に、ワールド座標系での二次元付帯物 配置座標S6(x, y, z) で指定される三次元位置に 平行移動され、変換赤形状情報S7が生成される。この 場合、三次元付帯物配置座標S6(x, y, z)の数だ け付帯物が複製される。

【0028】このようにして生成された変換済形状情報 S7は、可視化装置18で参照するために、形状情報管 理部17に格納され、管理される。

【0029】次に、図3乃至図5を参照して、図2に示 した三次元コンピュータグラフィックシステム10のよ り具体的な動作について説明する。ここで、テクスチャ マッピングされる本体三次元形状は図5に示されるよう に、三頂点 (P1, P2, P3) から構成される三角形 パッチの集まり (三角形パッチ群) としてデータ化され ているものとし、テクスチャイメージに含まれる付帯物 配置情報における、付帯物位置情報は、付帯物のテクス チャイメージに対する位置を二次元座標であるテクスチ ャ座標系で定義しているものとする。したがって、本発 明は、テクスチャ座標系からワールド座標系への座標変 換処理に関する処理を含み、二次元のテクスチャ座標と 三次元のワールド座標との対応が定式化できるのであれ ば、曲面から構成される三次元形状に対しても適用が可 能である。また、図3に示したように、テクスチャ座標 系は1つのテクスチャイメージの幅及び高さが1.0に なるように正規化されているものとする。

【0030】本実施の形態では、テクスチャイメージに 含まれる付帯物の配置情報の1つである付帯物位置情報 は、テクスチャイメージに対する位置をテクスチャ座標 (u, v)系で定義している。したがって、第1データ 処理部11で生成された座標マッピング情報S11と、第2データ処理部12で生成された付着物位置情報S3から付着物が配置される三次元座標(x,y,z)を求めなければならない。

【0031】ここで、テクスチャ麻標からワールド座標 系での対応する三次元座標をマッピング情報に基づいて 求める具体的な手法について説明する。本実施の形態に おいては、付帯物位置情報S3は、テクスチャ座標系の 点(図3に示した1つのテクスチャイメージ領域内、す なわち0. 0<=u<1. 0、0. 0<=v<1. 0) で定義される。また、座標マッピング情報 S 1 1 は、三 角形パッチの三頂点の各三次元座標 (x, y, z) とそ れぞれに対応するテクスチャ座標(u, v)を含む。し たがって、三角形パッチの各面点に対応するテクスチャ 摩標の要素uあるいはvがO以上1未満の範囲外にある 場合、図4のようにテクスチャ座標系における三角形パ ッチ領域がテクスチャイメージ境界を横断する可能性が ある。このような場合、一配置位置U=(u, v) に配 置される付帯物が1枚の三角形パッチ上に複数個配置さ れる可能性がある。本実施の形態においては、このよう な場合にも対処できるように配置位置生成部13を具備

$$u_{\min} = \lfloor \min_{i=1,2,2} \{u_i\} \rfloor$$
  
 $v_{\min} = \lfloor \min_{i=1,2,2} \{v_i\} \rfloor$   
 $u_{\max} = \lceil \max_{i=1,2,3} \{u_i\} \rceil$   
 $v_{\max} = \lceil \max_{i=2,3} \{v_i\} \rceil$ 
(1)

式中の記号 [x], [x] は、x 以下の整数のうち最大のもの(切下げ)、x 以上の整数のうち最小のもの(切上げ)をそれぞれ意味する。

 $[0\ 0\ 3\ 3]$  医述の如く、テクスチャ座標はテクスチャ座線様における各座標軸  $u_v$  、 方向の長さ 1 。 のが 1 のテクスチャイメージの幅、高さの長さにそれぞれ対応するように正規化されており、  $\Delta U_{\min} = (u_{\min}, v_{\min})$  および  $\Delta U_{\min} = (u_{\min}, v_{\max})$  の 各要素である  $u_{\min}$ ,  $v_{\min}$ ,  $v_{\max}$ ,  $v_{\max}$  と変数値となり、  $\Delta U_{\min}$  の  $\Delta U_{\min}$  、  $\Delta U_{\min$ 

応することになる。したがって、一配置位置U= (u, v) に対して、実際に付帯物が配置される点は、下式 (2) 、(3) ので整きれる $u_k$ ,  $v_k$  の全での組み合わせで表現される $k_k$   $(u_k, v_k)$  のうち、三角形 $(u_k, v_k)$  のうち、三角

$$u_k = u_{\min} + k + u \tag{2}$$

ただし、 $u_{\min} \leq u_k \leq u_{\max}$  k = 0, 1, 2, ...

【数3】

ただし、 $v_{\min} \leq v_h \leq v_{\max}$  h = 0, 1, 2, ...

【0034】本実施の形態では、名点Umが三角形内に あることを判定するための内外判定を行い、外部と判定 される点をアクスチン座源不の二次元付部処置座標 S4(u,v)から除外する。点が一般的な多角形の内 部に含まれていることを判定する手法として、従来から 鉛直線算法(伊理 他:"計算幾何学と地理情報处了 pp87-89、共立出版、1986)が使われる。

10035] 次に、テクスティ座構変熱について認明する。マッピングによって付補物が配置されるワールド座標系での三次元付精物を配置と組るり、、、、、。)を求めるために、テクステ・販展系で表現される二次元付帯物配置座標34(u, v) を本体三次元形状の表面上の点であるワールド座標系の三次元座標である三次元付帯物配置座標36に変換する必要がある。このため、本実態の形態では、変換マトリックスと成部14において、上記座標変換に使用するための変換マトリックス55を座標マッピング情報 S 11から生成する構成となっている

【0036】マッピング情報配憶部2に配憶されている マッピング情報は本体三次元形状の表面とテクスチャイ メージの対応を表しており、マッピング情報読取部3で 認み取られ、第1データ処理解11においてマッピング情報から座標マッピング情報の11が生成される。変換マトリックスを成席14において、座標マッピング情報 S11から二次元のテクスチャ座標(u, v)を三次元のワールド座標(x, y, z)に変換するための情報としての変換マトリックス55分を成される。

【0037】図5は、三角形パッチに対してデクスチャイメージをマッピングした場合の、ワールド賠据系とテクスチャ監集との関係を図示したものである。図5を用いて、変換マトリックス生成部 1 4 での処理内容を説明する。三角形パッチの三項点のワールド賠据系での位置ペクトルをそれぞれ $P_1$ ,  $P_2$ ,  $P_3$ 、各項点に対応するテクスチャ座標系での位置ペクトルをそれぞれ $U_1$ ,  $U_2$ ,  $U_3$ 、テクスチャ座標系の原点のワールド

座標系での位置ペクトルをX。、テクスチャ座標系の 収、v軸方向のワールド座標系における方向ペクトルを それぞれ収、、V。とすると、P。とU、の対応(i= 1、2、3)は下気(4)で表される。なお、説明全体 において、ベクトルは列ベクトルで表現されることとす る。

[数4]

$$MU = P$$
 (4)

ここで、M、U、Pは以下で表わされる  $3 \times 3$  マトリックスである.

$$M = \begin{bmatrix} U_{w} & V_{w} & X_{o} \end{bmatrix}$$

$$U = \begin{bmatrix} U_{1} & U_{2} & U_{3} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$P = \begin{bmatrix} P_{1} & P_{2} & P_{3} \end{bmatrix}$$

したがって、変換マトリックスMは下式(5)のように求められる。

【数5】

$$M = PU^{-1}$$
 (5)

 $[0\ 0\ 3\ 8]$  変換マトリックスMは、テクスチャ座標 (u, v) を、テクスチャ座標 (u, v) が、テクスチャ座標 (u, v) が、マッピング される三次元のワールド座標 (x, y, z) に変換する 変換マトリックスS5 (すなわち、テクステャ座標 (u, v) を三次元座標 (x, y, z) に変換するため

の情報)として出力される。 【0039】付帯物が配置される点のワールド座標系で

【0039】付帯物が配置される点のワールド座標系で の三次元付帯物配置座標S6(x,y,z)は、配置位 置生成部13から出力されるテクスチャ座標系での二次 元付帯物配置座標54(u,v)を変換マトリックス生 成部14から出力される変換マトリックスS5で変換す ることによって求められる。

【0040】ここで、付帯物が匝境界にある場合の処理 について説明する。ワールト座標系での三次元付帯物配 歴座標 86 (x, y, z) が線あるいは点で接する三般 形がっずの境界上にある場合には、同一点に同じ付帯物 が複数顔配置される可能性がある。したがって、本実施 の形態では、形状情報管理郎 17において同じ点とみな される位置に同一の付帯物を複数傾配置しないようにす ることによって対処している。

【0041】テクスチャイメージに含まれる付帯物を本 体三次元形状に付加する場合、その付帯物の形状は、マ ッピングの仕方に応じてその方向(姿勢)と大きさが変 更される必要がある。なぜなら、マッピングされるテク スチャイメージはそのマッピングの仕方に応じて方向 (姿勢) や大きさを変えるが、付帯物とテクスチャイメ ージとの間には機何的な関係、例えばテクスチャイメー ジの模様の大きさに対して付帯物がある比率の大きさで あるとか、テクスチャイメージの模様の方向と付帯物の 方向が同一であるとか等、があり、テクスチャイメージ と付帯物との間の方向(姿勢)や大きさに関する所要の 関係を維持するようにしなければならないからである。 テクスチャイメージと付帯物との間の方向の関係の顕著 な例としては、道路に対する道路標識の配置方向に関す る制約、大きさの関係の顕著な例としては駐車場の白線 枠と自動車の大きさとの間の関係が考えられる。

$$A = \begin{bmatrix} L_{\rm u}^{-1} & 0 & 0 \\ 0 & L_{\rm v}^{-1} & 0 \\ 0 & 0 & (L_{\rm u}L_{\rm v})^{-\frac{1}{2}} \end{bmatrix} T \tag{6}$$
  $0$  (6)  $0$  ( $L_{\rm u}L_{\rm v}$ ) ここで、 $T$ は、付帯物形状の要素である座 チャイメージと付帯物形状の

標情報を、二次元のテクスチャ座標系に対して軸U\_、 V\_ に直交する新たな軸W\_ =U\_ ×V\_ / | U\_ ×V 。 を付加して三次元に拡張したテクスチャ座標系に変 換するための変換マトリックスである。Tは、付帯物固 有の座標系で表現される付帯物を、テクスチャ座標系で ある方向(姿勢)を持つように変換するマトリックスで あり、テクスチャイメージと付帯物形状との関係からテ クスチャイメージ作成者が予め決定する。式 (6) の右 辺の左側のマトリックスは、マッピングによる付帯物形 状の拡大縮小率の決定に影響を与える。

【0046】本実施の形態では、図6に示すように、マ ッピングの結果、1つのテクスチャイメージの u, v方 向の各長さがワールド座標系においてLu'、Lv'になる とき、付帯物形状の軸Uw, Vw, Ww 方向の拡大縮小 率がそれぞれLu'/Lu, Lv'/Lv, (Lu'Lv'/L u Lv) 1/2 となるようにする。この拡大縮小の方式に より、テクスチャイメージがワールド座標系において大 きくマッピングされる場合は付帯物を大きく、テクスチ ャイメージがワールド座標系において小さくマッピング される場合は付帯物を小さくするように変形できる。

【0047】既に説明したように、Lu, Lv はテクス

【0042】本実施の形態では、形状変換部16におい て、マッピングによるテクスチャイメージの変形に応じ た変形操作を付荷物三次元形状情報(三角形パッチ群) S1に施すことにより、マッピングの仕方に応じた方向 (姿勢) と大きさに付帯物を変換する構成となってい

【0043】次に、本実施の形態における付帯物形状変 形情報S10の使用について図6を用いて説明する。 【0044】本実施の形態では、付帯物形状変形情報S 10はアフィン変換マトリックスであり、拡大縮小率と 回転の各変換を表す下式(6)のような3×3マトリッ クスAとして表現されている。 【数6】

チャイメージと付帯物形状の大きさに応じてテクスチャ イメージ作成者が決定する。しかし、1つのテクスチャ イメージがマッピングされることによる u. v方向のワ ールド座標系における各長さ Lu'、Lv' はマッピングの 仕方に応じて変化し、処理の過程で決定される。

【0048】Lu', Lv'は、ワールド座標系におけるテ クスチャイメージのu, v各方向の長さ、すなわちUw Vw の長さを演算によって求めることによって得ら れる。よって、Lu', Lv'はテクスチャ座標(u, v) を三次元座標 (x, y, z) に変換するための情報であ る変換マトリックスS5を用いて容易に求めることがで

【0049】形状変換部16において、三角形パッチ群 の形態の付帯物三次元形状情報S1は、付帯物形状変形 情報S10と変換マトリックスS5とによって決定され るマトリックスA'によって、適切な方向(姿勢)と大 きさを持つ形状に変換され、ワールド座標系での三次元 付帯物配置座標S6(x, y, z)で指定される三次元 位置に配置される。なお、マトリックスA'は下式 (7) に示されている。

【数7】

$$A' = \begin{bmatrix} \frac{U_w}{|U_w|} \frac{V_w}{|V_w|} \frac{W_w}{|W_w|} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} |U_w| & 0 & 0 \\ 0 & |V_w| & 0 \\ 0 & 0 & (|U_w||V_w|)^{\frac{1}{2}} \end{bmatrix} A$$
(7)

【0050】ワールド座標系での三次元付帯物配置座標 S6(x, y, z)が複数ある場合には、三次元付荷物 配置座標S6(x, v, z)の数と同数の付帯物を複製 して必要な数の付帯物を生成する。このように生成され た変換済形状情報S7は、可視化装置18で参照するた めに、形状情報管理部17に格納されて管理され、変換 済形状情報S7は、所望により可視化装置18で参照さ hs.

【0051】上述のごとく、テクスチャイメージに付替 砂配置情報を含ませることにより、テクスチャマッピン グに付随して自動的に付帯物を配置できることから、付 帯物配置作業の削減ができる。また、テクスチャマッピ グの状況に応じて付帯物の方向(姿勢)および大きさ を変化させることにより、(特帯物とテクスティイメージ の位相的関係が維持された自然な配置が保証されるとい う物数を持つ、

【0052】このように、三次元コンピュータグラフィックシステム10によれば、付番物配置に関する情報 (付番物配度情報)を含む二次元テクスチャ情報を本体 三次元形状にマッピングすることで、その付番物の配置 位置をテクスチャ座標で妻された付帯物の配置位置

(u, v) とマッピング情報に基づいて変換処理によって求め、又その付書物の方向 (姿勢) および大きさをテクスチャ情報に含まれる付帯物の形状変形情報に基づいて決定し、自動的に三次元空間に配置することができる。

【0053】本発明は、下記のシステムや装置に適用できる。

1. 三次元コンピュータグラフィックスにより、テクス チャマッピングと三次元物体の配置を行うCGシステ

2. 三次元構造物の配置情報を含む二次元地図を管理できる立体地図情報管理システム。

3. 上記2のシステムと触覚ディスプレイを用いた視覚 障害者向けの地図画像提示装置。

4. 三次元形状配置情報を含む二次元画像をベースとした電子出版物表示装置。

#### [0054]

【発明の効果】本発明によれば、本体三次元形状の表面 とテクスチャイメージデータとの対応を設す・ッピング 情報と情帯なた元形状情報と付着物の配理情報に関する配置情報とに基づいて本体二次元形状に適合した付帯 物の形状データを得るために、付帯物の配理に関する配置情報とに基づいて本体二次元形状に適合した付帯 物の形状データを得るために、付帯物の配理に関する配 置情報を予り適宜の記憶手段に格飾しておき、その時 選択されたマッピング情報から対応するテクスチャ情報 に含まれる配置情報を取り出し、これにより必要な付帯 物の配置のための変換処理を使用者の手を規わせること とした付帯をした元形状情報に対して行って必要な形状 データを得るようにしたので、付帯物の配置のためのデ ータ処理作業が著しく等息となり、デーク処理コストの イルな低減を図ることができる。また、テクスチャイメ 一ジに付審物配置情報を含ませることにより、テクスチャマッピングに付額して自動的に付帯物を配置できるようにしたので、本体三次元形状の変形操作に対しても、付帯物とテクスチャイメージの位相的関係が維持された。 付帯物とテクスチャイメージを変更した場合に、付帯物も自動的に変更されるので、使用者に本た之形状の変更疾に等念できるようになる。さらに、従来、の変更作業に等念できるようになる。さらに、従来、日春代委法もなわていた付幕を配置の作業が使用者の意図に依らずできるようになるので、付帯物配置の作業が使用者の意図に依らずできるようになるので、付帯物配置の作業分担が可能となるとともに、付帯物の配置誤りをなくすことができる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明による三次元コンピュータグラフィック システムの実施の形態の一例を示すブロック図。

【図 2】本発明による三次元コンピュータグラフィック システムのより具体的な実施の形態を示すプロック図。 【図 3】テクスチャイメージとテクスチャ座標系との対 広を示す図。

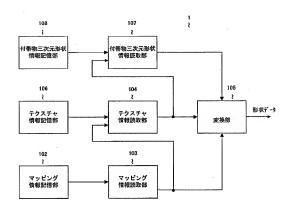
【図 4】三角形パッチがテクスチャ境界を横断する例を 示す図。

示す図。 【図 5 】 テクスチャ座標系とワールド座標系との関係を 参1.た図

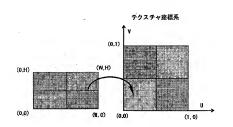
【図6】 テクスチャイメージがある面にマッピングされた状態を説明するための説明図。

### 【符号の説明】

- 1 三次元コンピュータグラフィックシステム
- 2、102 マッピング情報記憶部
- 3、103 マッピング情報読取部
- 4、104 テクスチャ情報読取部
- 5、105 変換部
- 6、106 テクスチャ情報記憶部
- 7、107 付帯物三次元形状情報読取部 8、108 付帯物三次元形状情報記憶部
- 6、106 判析物二次元形从情報部
- S 1 付带物三次元形状情報
- S2 テクスチャ情報
- S 8 付带物位置情報
- S4 二次元付帯物配置座標 S5 変換マトリックス
- 55 変換マトリックス
- S 6 三次元付带物配置座標
- S7 変換済形状情報 S8、S9 識別子
- S10 付帯物形状変形情報
- S11 座標マッピング情報



[図3]



テクスチャイメージ W, Hはテクスチャイメージの幅、 高さをそれぞれ表わす テクスチャ座標系における テクスチャイメージ

